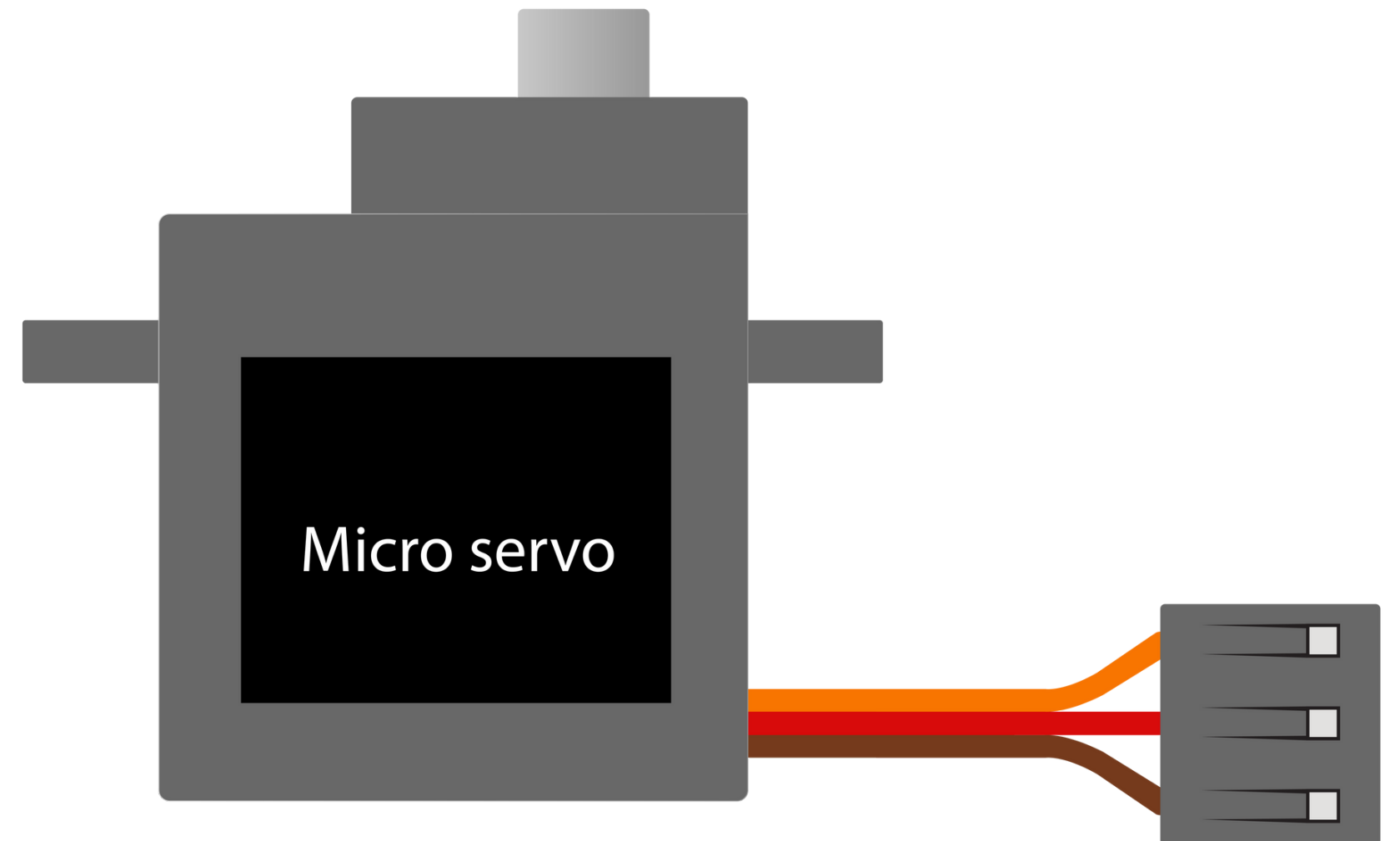


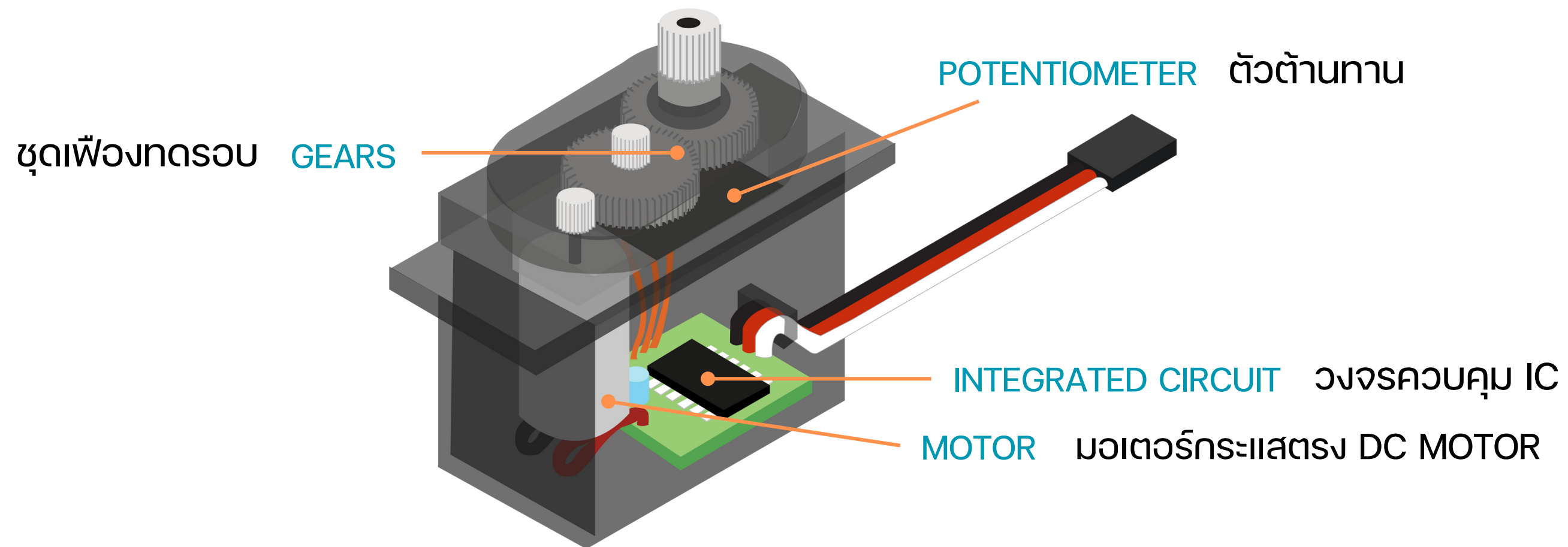
Servo Motor

เซอร์โวมอเตอร์



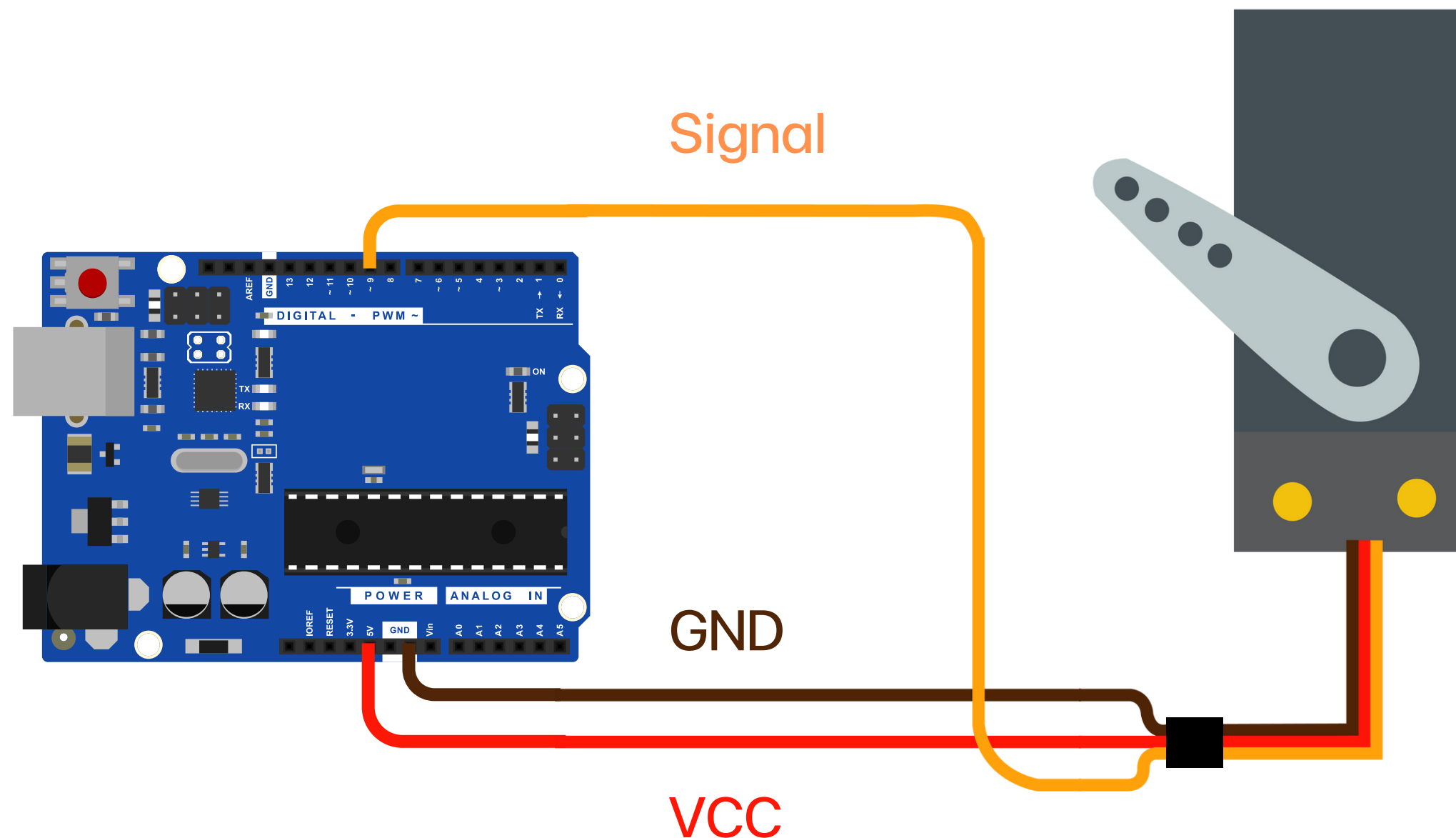
SERVO MOTOR คือ มอเตอร์ไฟฟ้ากระแสตรง DC MOTOR ที่ถูกประกอบรวมด้วยชุดเกียร์ และส่วนควบคุมต่าง ๆ ไว้ในโมดูลเดียวกัน

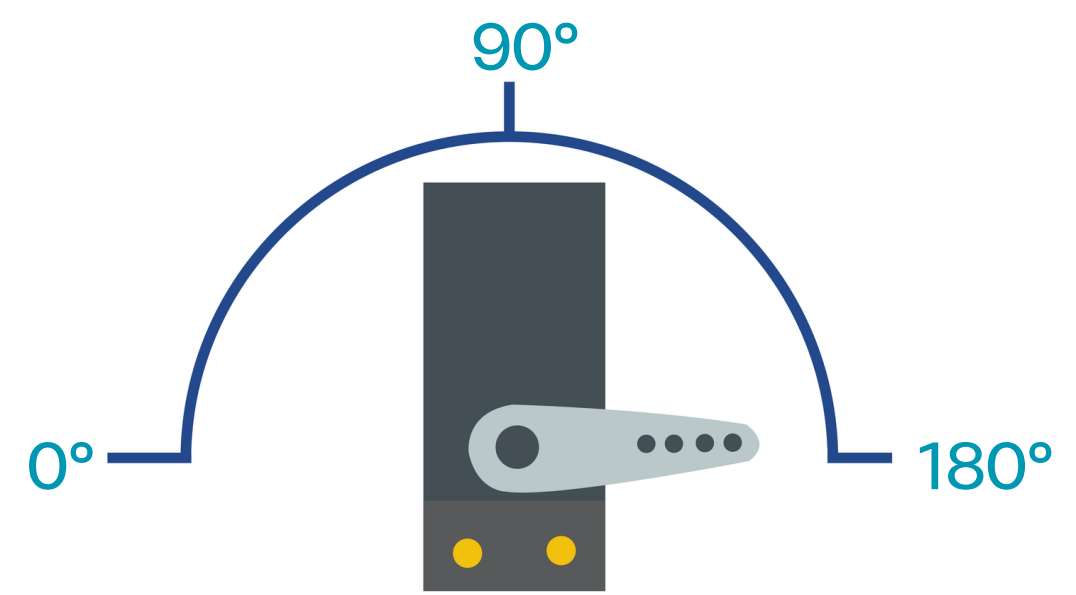
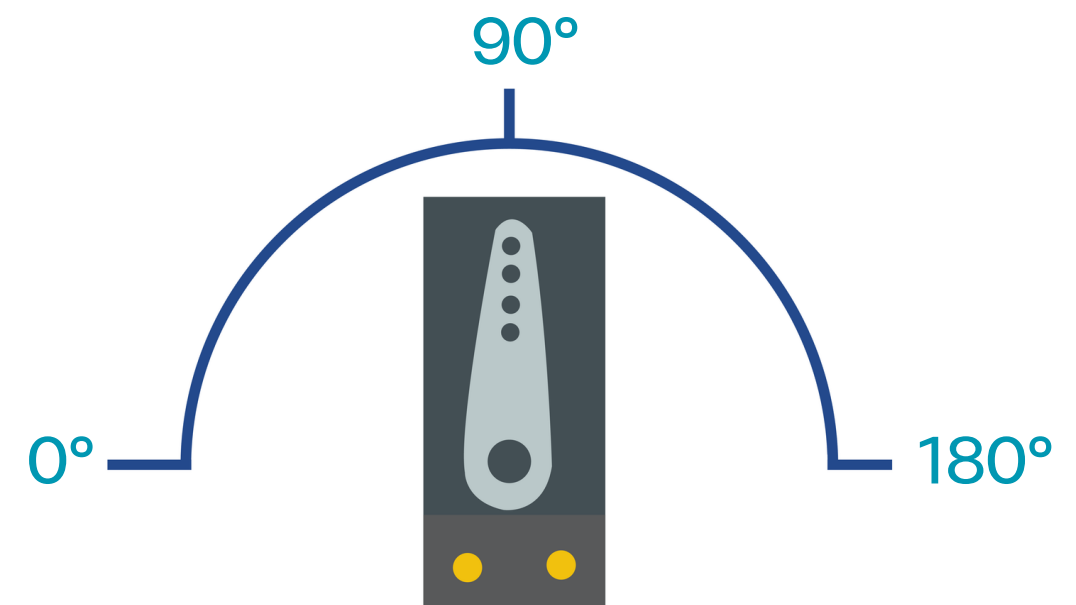
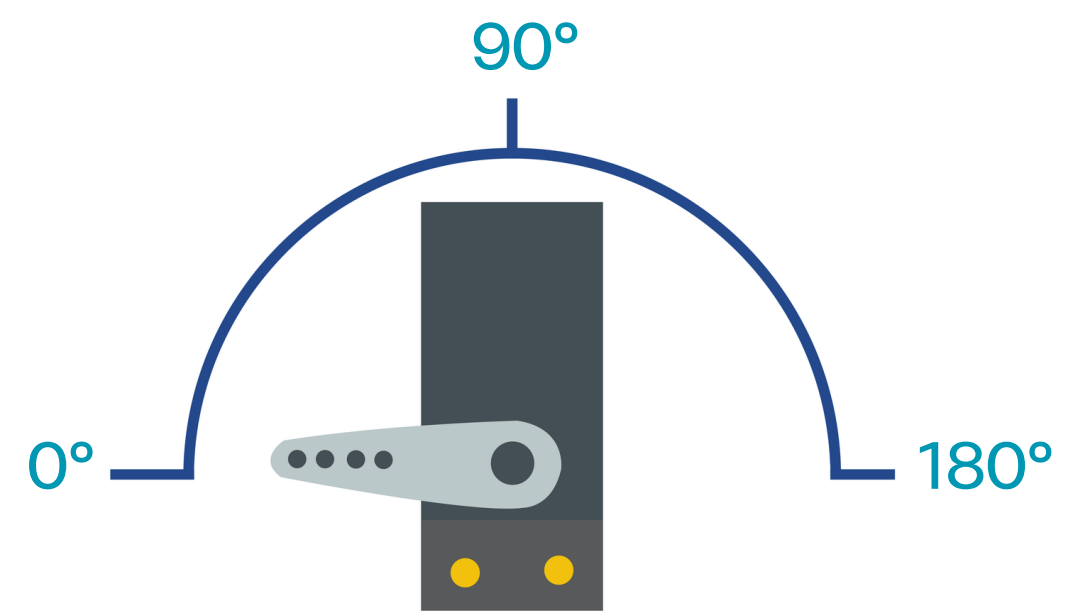
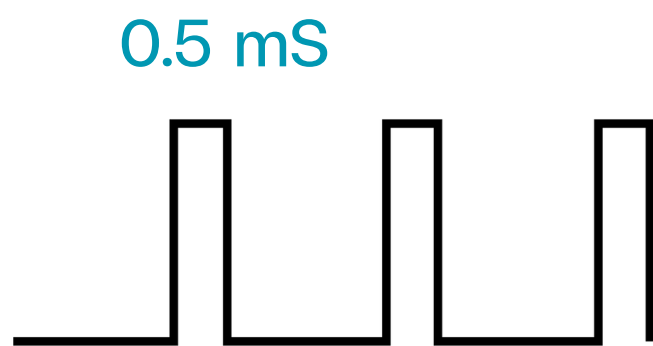
ประกอบด้วย 4 ส่วนหลัก คือ มอเตอร์กระแสตรง (DC Motor)
ชุดเฟืองทดรอบ (Gear system) ตัวต้านทานปรับค่าได้ (Potentiometer หรือ VR)
และวงจรควบคุม (Control Electronics)



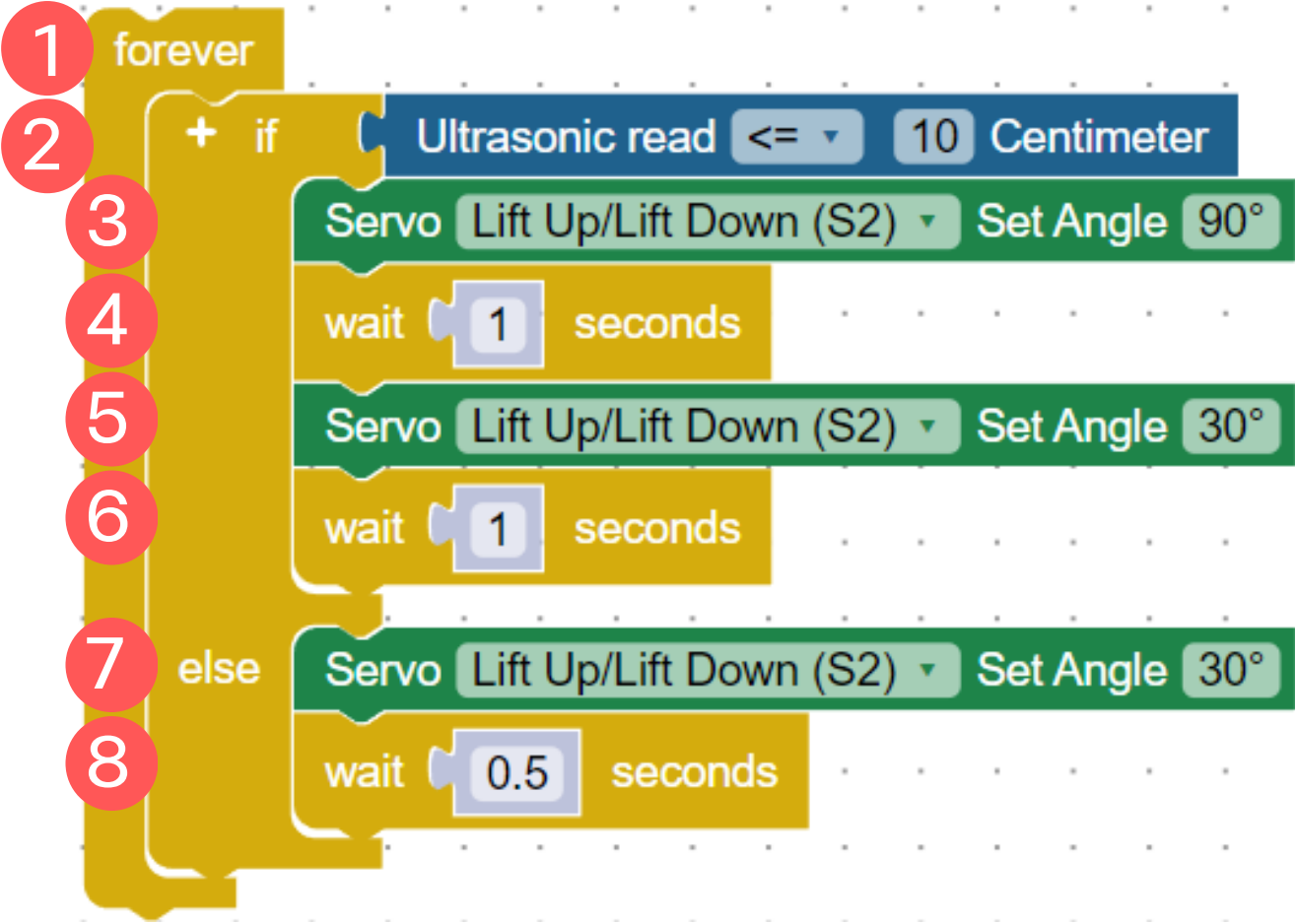
การใช้งานเซอร์โวมอเตอร์ เซอร์โวมอเตอร์มีสาย 3 เส้น ประกอบด้วย

- 1.Signal (สีส้ม หรือ สีขาว) - สายสัญญาณควบคุมการหมุนแบบ PWM
- 2.VCC (สีแดง) - สายสำหรับจ่ายไฟบวก 5V
- 3.GND (สีน้ำตาล หรือ สีดำ) - สายสำหรับจ่ายไฟลบ หรือกราวด์ (GND)





การเขียนโปรแกรมสั่งงาน Servo Motor

บล็อกคำสั่ง	คำอธิบาย
	1. วนรอบตลอดเวลา 2. ตรวจสอบเงื่อนไข ถ้า Sensor Ultrasonic เจอวัตถุในระยะ 0-10 ซม. ให้ทำบรรทัดที่ 3 ถ้าไม่ใช่ ทำ 7-8 3. เซอร์โว 2 ต่อ Pin 17 หมุน 90 องศา 4. หน่วงเวลา รอ 1 วินาที 5. เซอร์โว 2 ต่อ Pin 17 หมุน 30 องศา 6. หน่วงเวลา รอ 1 วินาที 7. เซอร์โว 2 ต่อ Pin 17 หมุน 30 องศา 8. หน่วงเวลา รอ 0.5 วินาที

การเขียนโปรแกรมสั่งงาน Servo Motor

บล็อกคำสั่ง	คำอธิบาย
	1. วนรอบตลอดเวลา 2. ตรวจสอบเงื่อนไข ถ้า Sensor Ultrasonic เจอวัตถุในระยะ 0-8 ซม. ให้ทำบรรทัดที่ 3-10 ถ้าไม่ใช่ ทำ 11-14 3. เซอร์โว S1 หมุน 90 องศา 4. รอเวลา รอ 1 วินาที 5. เซอร์โว S2 หมุน 0 องศา 6. รอเวลา รอ 1 วินาที 7. เซอร์โว S1 หมุน 0 องศา 8. รอเวลา รอ 1 วินาที 9. เซอร์โว S2 หมุน 90 องศา 10. รอเวลา รอ 1 วินาที 11. เซอร์โว S1 หมุน 0 องศา 12. รอเวลา รอ 1 วินาที 13. เซอร์โว S2 หมุน 90 องศา 14. รอเวลา รอ 1 วินาที